

在频繁执行点动命令时如何控制 6RA70 主接触器的通断

How To Control The Main Contactor In 6RA70 When acting the Inching Commands frequently

Single FAQ

Edition (2009 年 12 月)

关键词 6RA70 点动 主接触器

Key Words 6RA70 Inching Commands The Main Contactor

问：

在频繁执行点动命令时如何控制 6RA70 主接触器的通断

答：

通过端子 109&110 控制主接触器时，主接触器的控制命令源由参数 U619 定义，工厂设定值为开关量连接器 B0124。B0124 为状态字 1 的 Bit12，来自于装置内部的顺序控制，当执行合闸，点动，爬行，OFF1，OFF2，OFF3，安全停车等命令以及有故障激活时，根据相应的执行顺序来控制主接触器的通断。

当输入“点动”指令后，装置退出运行状态 o7，然后“进线接触器闭合”B0124=1；

当撤消“点动”指令后，根据 P437 的实际设置沿斜坡函数发生器斜率减速（P437=0）或旁路斜坡函数直接减速（P437=1），速度实际值小于最小速度阈值（P370,P371）后禁止调节器，结束“点动指令取消后的等待时间”（P085）后，发出“进线接触器打开”B0124=0。

在频繁执行点动命令时，主接触器也会频繁的通断，可根据实际的使用情况延长“点动指令取消后的等待时间”，P085 工厂设定值为 10s，最长可设置为 60s。这样，在一个点动指令取消后，装置滞留在运行状态 o1.3，在结束“点动指令取消后的等待时间”（P085）之前主接触器依然闭合，如果在这个时间周期内又输入一个新的点动指令，则装置转换到下一个运行状态 o1.2 或更低；如果在这个时间周期结束时没有输入新的点动指令，则主接触器断开，装置转换到运行状态 o7。另外，也可以根据实际情况更改主接触器的控制命令源 U619，例如设置 U619=B0107,只在激活故障时才切断主接触器等。

附录一 推荐网址

驱动技术

西门子（中国）有限公司

工业自动化与驱动技术集团 客户服务与支持中心

网站首页：www.4008104288.com.cn

驱动技术 下载中心：

<http://www.ad.siemens.com.cn/download/DocList.aspx?Typeld=0&CatFirst=85>

驱动技术 全球技术资源：

<http://support.automation.siemens.com/CN/view/zh/10803928/130000>

“找答案”驱动技术版区：

<http://www.ad.siemens.com.cn/service/answer/category.asp?cid=1038>

注意事项

应用示例与所示电路、设备及任何可能结果没有必然联系，并不完全相关。应用示例不表示客户的具体解决方案。它们仅对典型应用提供支持。用户负责确保所述产品的正确使用。这些应用示例不能免除用户在确保安全、专业使用、安装、操作和维护设备方面的责任。当使用这些应用示例时，应意识到西门子不对在所述责任条款范围之外的任何损坏/索赔承担责任。我们保留随时修改这些应用示例的权利，恕不另行通知。如果这些应用示例与其它西门子出版物(例如，目录)给出的建议不同，则以其它文档的内容为准。

声明

我们已核对过本手册的内容与所描述的硬件和软件相符。由于差错难以完全避免，我们不能保证完全一致。我们会经常对手册中的数据进行检查，并在后续的版本中进行必要的更正。欢迎您提出宝贵意见。

版权© 西门子（中国）有限公司版权保留

复制、传播或者使用该文件或文件内容必须经过权利人书面明确同意。侵权者将承担权利人的全部损失。权利人保留一切权利，包括复制、发行，以及改编、汇编的权利。

西门子（中国）有限公司